

# 606.058 DCM 62 T34

DC MOTOR WITHOUT GEAR



Ø 64 mm



24 V/DC



3.100 min<sup>-1</sup>



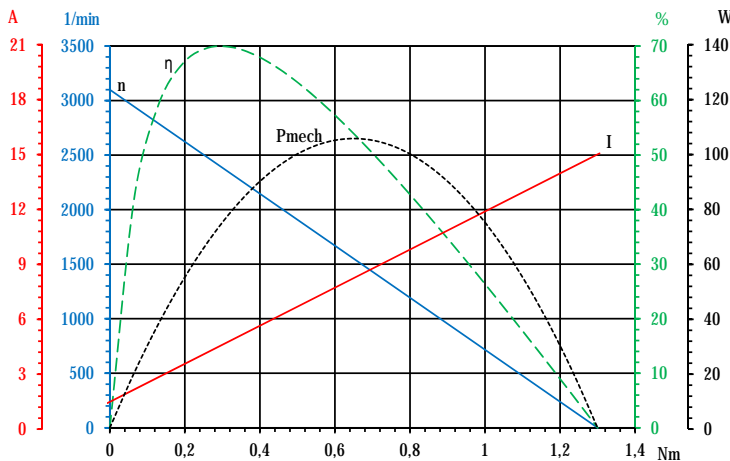
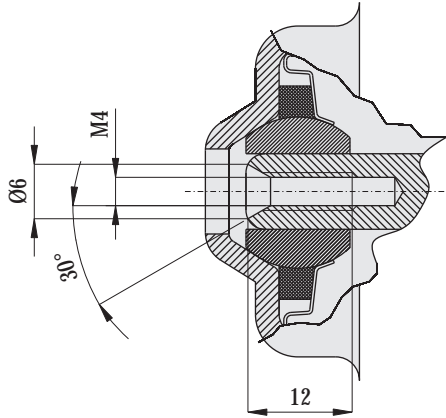
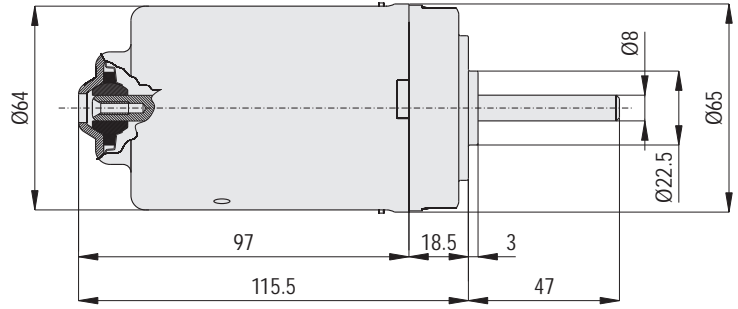
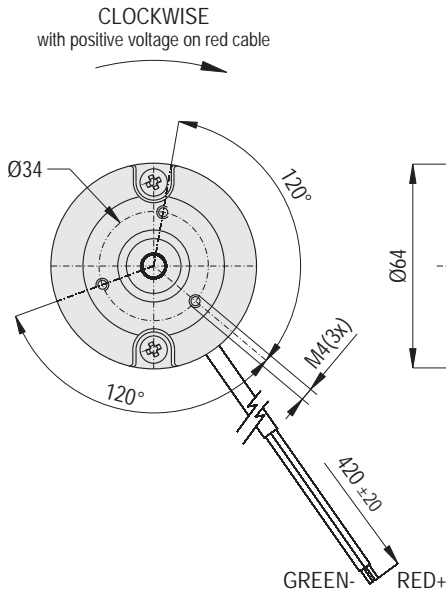
1,3 Nm



-



-



Diese Angaben sind Mittelwerte gemessen im kalten Zustand des Motors. Abweichungen von ±10% sind möglich. Technische Änderungen vorbehalten.  
 These data are measured average values at cold engine. Deviations from ±10% are possible. Subject to change without notice.

## Technische Daten / Technical data

Nennspannung / Nominal voltage **24 V/DC**

Leerlaufdrehzahl / No-load speed **3.100 min<sup>-1</sup>**

Nenn Drehmoment / Nom. torque **0,3 Nm**

Anlaufmoment / Starting torque **1,3 Nm**

Hall-Sensor / Hall sensor -

Zahnradwerkstoff / Gear material -

Übersetzung / Gear ratio -

Schutzart / Protection class **IP 30**

Gewicht / Weight **0,8 kg**

HK 2015

**Allgemeines**

Alle Angaben zu DC-Motoren und DC-Linearantrieben sind Mittelwerte gemessen im kalten Zustand. Abweichungen von  $\pm 10\%$  sind möglich. Technische Änderungen vorbehalten.

Aktuelle Informationen finden Sie auf unserer Internetseite unter [www.seefrid.com](http://www.seefrid.com).

*General*

*All data to DC motors and DC linear actuators are measured average values at cold engine. Deviations from  $\pm 10\%$  are possible. Subject to change without notice.*

*Current information you will find on our website [www.seefrid.com](http://www.seefrid.com).*

**Symbole / Symbols**



Nennspannung [V]  
*Nominal voltage [V]*



Leerlaufdrehzahl [ $\text{min}^{-1}$ ]  
*No-load speed [rpm]*



Maximalmoment [Nm]  
*Maximum torque [Nm]*



Hubhöhe [mm]  
*Stroke [mm]*



Leerlaufgeschwindigkeit [mm/s]  
*No-load speed [mm/s]*



max. Hubkraft [N]  
*max. lift power [N]*



$\varnothing$  Motortopf [mm]  
*Motor diameter [mm]*



Motorbefestigung [mm]  
*Mounting of motor [mm]*



Hall-Sensor  
*Hall sensor*

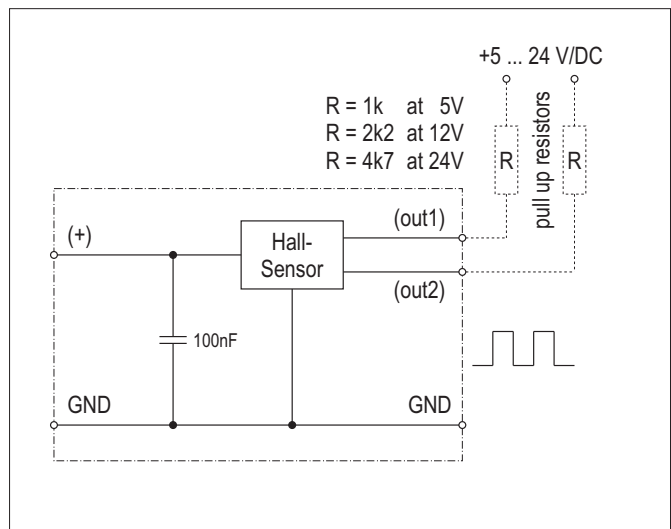
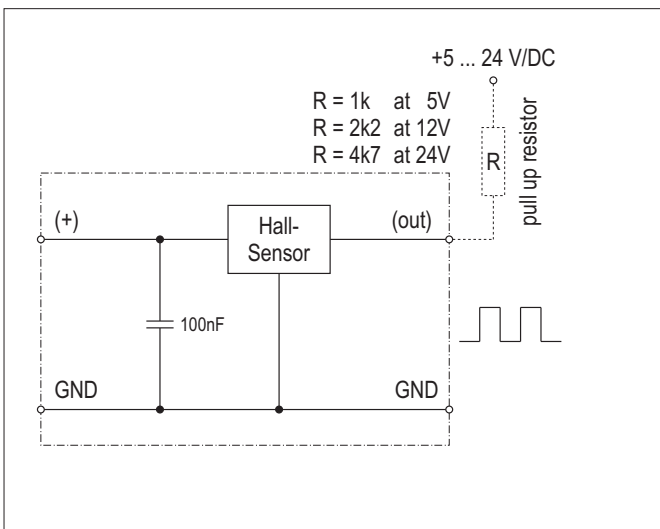


EMV Entstörung  
*EMC filter*

**Allgemeines Hall-Sensor Anschlussschema / General Hall sensor connection diagram**

- **Anschlussschema mit 1-Kanal Hall-Sensor**  
*Connection diagram with a 1-channel Hall sensor*

- **Anschlussschema mit 2-Kanal Hall-Sensor**  
*Connection diagram with a 2-channel Hall sensor*



**Umrechnungen** (für die Praxis gerundete Werte) / *Conversion (rounded values)*

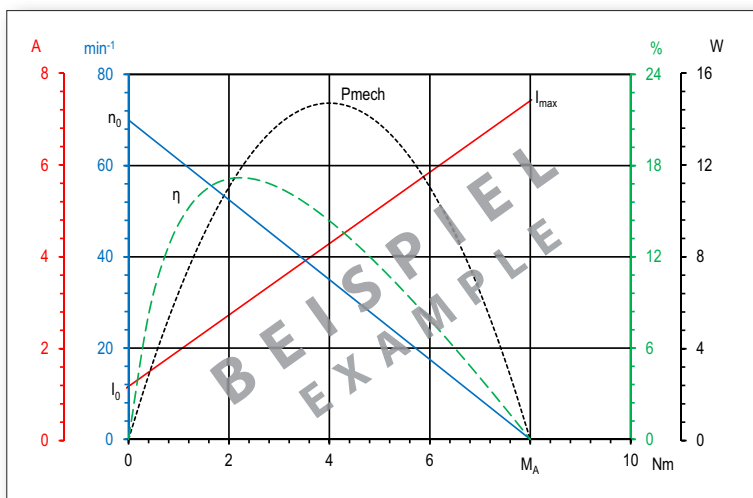
• **Kräfte** / *Forces*

1 N = 0,1 kg = 100 g                      1 kg = 10 N = 10.000 mN

• **Drehmomente** / *Torques*

1 Nm = 10.000 g/cm = 10 kg/cm                      1 kg/cm = 0,1 Nm = 10 Ncm  
 1 Ncm = 100 g/cm = 0,1 kg/cm                      1 g/cm = 1·10<sup>-4</sup> Nm = 1·10<sup>-2</sup> Ncm

**Kennlinie** / *Diagram*



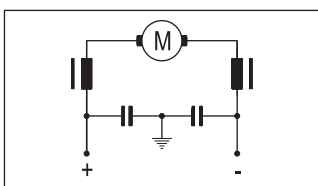
**Legende** / *Description*

- $n_0$  = Leerlaufdrehzahl / *No-load speed* [min<sup>-1</sup>]
- $\eta$  = Wirkungsgrad / *Efficiency* [%]
- $P_{mech}$  = mech. Leistung / *Mech. power* [W]
- $I_0$  = Leerlaufstrom / *No load current* [A]
- $I_{max}$  = Maximalstrom / *Max. current* [A]
- $M$  = Drehmoment / *Torque* [Nm]
- $M_A$  = Anlaufmoment / *Starting torque* [Nm]

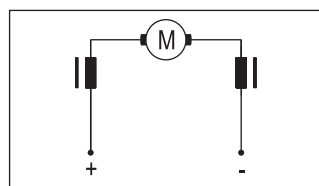
**EMV-Entstörung** / *EMC filter*

Ein Teil unserer DC-Motoren und DC-Linearantriebe sind mit Entstörkomponenten ausgestattet. Hierbei handelt es sich ausschließlich um eine Grundentstörung. Die tatsächlich notwendige Entstörung ist anwendungsabhängig zu ermitteln.

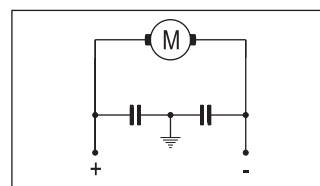
*Some of our DC motors and DC linear actuators have built-in EMC filter components. This is only a basic interference suppression. The really needed interference suppression must be determined in combination with the complete machine.*



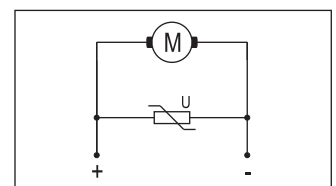
Kapazitive und induktive EMV-Entstörung. *EMC suppression with capacitor and choke.*



Induktive EMV-Entstörung. *EMC suppression with choke.*



Kapazitive EMV-Entstörung. *EMC suppression with capacitor.*



EMV-Entstörung mit einem Varistor. *EMC suppression with a varistor.*

Beispiel: / *Example:*



1,0 nF  
4,7 μH

Beispiel: / *Example:*



- nF  
4,7 μH

Beispiel: / *Example:*



1,0 nF  
- μH

Beispiel: / *Example:*



Varistor